

# Fyzika laserů

Statistické vlastnosti laserového záření a jejich změna v oblasti prahu  
Van der Pohlův oscilátor.

Jan Šulc

Katedra fyzikální elektroniky  
České vysoké učení technické  
jan.sulc@fjfi.cvut.cz

7. května 2012

1. **Kvantová teorie tlumení, řídicí rovnice**
2. **Aplikace na „atom“, Pauliho rovnice**
3. Poloklasický popis interakce záření s látkou
4. Aplikace na šíření rezonančního záření prostředím
5. Aplikace na laser – kontinuální režim
6. Aplikace na laser – Q-spínání
7. Koherentní šíření impulzů
8. Další jevy v poloklasické aproximaci
9. Spektrum laseru a režim synchronizace módů
10. **Kvantová teorie laseru, F.-P. rovnice**
11. **F.-P. rovnice pro záření a atom**
12. **F.-P. rovnice pro laser**
13. **Statistické vlastnosti laserového záření**

- ▶ Kvazidistribuční fce  $P_c(\tilde{\alpha}, t)$  vs statistický operátor

$$P_c(\tilde{\alpha}, t) = \text{Tr} \{ \hat{\rho}(t) \delta^c(\tilde{\alpha} - \tilde{\mathbf{a}}) \}$$

- ▶ Kvazidistribuční fce  $P_c(\tilde{\alpha}, t)$  vs statistický operátor

$$P_c(\tilde{\alpha}, t) = \text{Tr} \{ \hat{\rho}(t) \delta^c(\tilde{\alpha} - \tilde{\mathbf{a}}) \}$$

- ▶ Časový vývoj střední hodnoty operátoru měřitelné

$$\langle \hat{M}^c[\tilde{\mathbf{a}}(t_0), \mathbf{t}] \rangle = \text{Tr} \{ \hat{\rho}(\mathbf{t}) \hat{M}^c[\tilde{\mathbf{a}}(t_0)] \} = \int d\tilde{\alpha}_0 M^c(\tilde{\alpha}_0) P_c(\tilde{\alpha}_0, \mathbf{t})$$

- ▶ Kvazidistribuční fce  $P_c(\tilde{\alpha}, t)$  vs statistický operátor

$$P_c(\tilde{\alpha}, t) = \text{Tr} \{ \hat{\rho}(t) \delta^c(\tilde{\alpha} - \tilde{\mathbf{a}}) \}$$

- ▶ Časový vývoj střední hodnoty operátoru měřitelné

$$\langle \hat{M}^c[\tilde{\mathbf{a}}(t_0), \mathbf{t}] \rangle = \text{Tr} \{ \hat{\rho}(t) \hat{M}^c[\tilde{\mathbf{a}}(t_0)] \} = \int d\tilde{\alpha}_0 M^c(\tilde{\alpha}_0) P_c(\tilde{\alpha}_0, t)$$

- ▶ Pohybová rovnice pro kvazidistribuční funkci  $P_c(\tilde{\alpha})$  – F-P rovnice

$$\frac{\partial P_c}{\partial t}(\tilde{\alpha}_0, t) = \bar{L}^c \left\{ \frac{\partial}{\partial \tilde{\alpha}_0}, \tilde{\alpha}_0 \right\} P_c(\tilde{\alpha}_0, t)$$

- ▶ Kvazidistribuční fce  $P_c(\tilde{\alpha}, t)$  vs statistický operátor

$$P_c(\tilde{\alpha}, t) = \text{Tr} \{ \hat{\rho}(t) \delta^c(\tilde{\alpha} - \tilde{\mathbf{a}}) \}$$

- ▶ Časový vývoj střední hodnoty operátoru měřitelné

$$\langle \hat{M}^c[\tilde{\mathbf{a}}(t_0), \mathbf{t}] \rangle = \text{Tr} \{ \hat{\rho}(t) \hat{M}^c[\tilde{\mathbf{a}}(t_0)] \} = \int d\tilde{\alpha}_0 M^c(\tilde{\alpha}_0) P_c(\tilde{\alpha}_0, t)$$

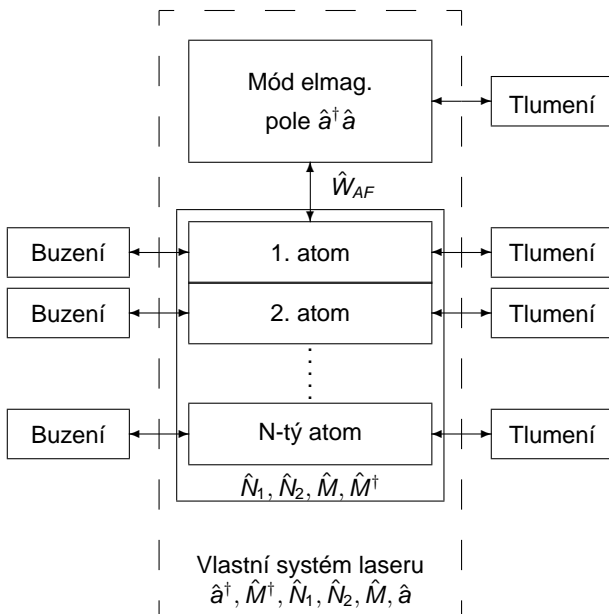
- ▶ Pohybová rovnice pro kvazidistribuční funkci  $P_c(\tilde{\alpha})$  – F-P rovnice

$$\frac{\partial P_c}{\partial t}(\tilde{\alpha}_0, t) = \bar{L}^c \left\{ \frac{\partial}{\partial \tilde{\alpha}_0}, \tilde{\alpha}_0 \right\} P_c(\tilde{\alpha}_0, t)$$

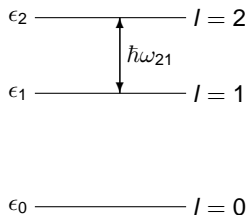
- ▶ Postup odvození z řídicí rovnice:

$$\boxed{\frac{\partial \hat{\rho}}{\partial t} = \dots} + \boxed{P_c(\tilde{\alpha}, t) = \text{Tr} \{ \hat{\rho}(t) \delta^c(\tilde{\alpha} - \tilde{\mathbf{a}}) \}} \Rightarrow \boxed{\frac{\partial P_c}{\partial t} = \dots}$$

# Kvantový model laseru

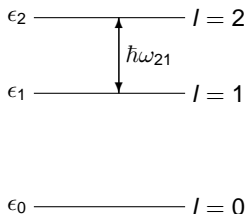


- ▶ Uvažujme aktivní prostředí tvořené  $N$  tříhladinovými kvantovými systémy





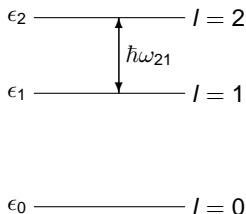
- ▶ Uvažujme aktivní prostředí tvořené  $N$  tříhladinovými kvantovými systémy



- ▶ Příslušné operátory:

$$\hat{N}_I = \sum_{\lambda=1}^N (|I\rangle\langle I|)_{\lambda}, \quad \hat{M} = \sum_{\lambda=1}^N (|1\rangle\langle 2|)_{\lambda}, \quad \hat{M}^\dagger = \sum_{\lambda=1}^N (|2\rangle\langle 1|)_{\lambda}$$

- ▶ Uvažujme aktivní prostředí tvořené  $N$  tříhladinovými kvantovými systémy



- ▶ Příslušné operátory:

$$\hat{N}_I = \sum_{\lambda=1}^N (|I\rangle\langle I|)_{\lambda}, \quad \hat{M} = \sum_{\lambda=1}^N (|1\rangle\langle 2|)_{\lambda}, \quad \hat{M}^\dagger = \sum_{\lambda=1}^N (|2\rangle\langle 1|)_{\lambda}$$

- ▶ Relativní populace horní a dolní laserové hladiny malá

$$N = N_0 - N_1 - N_2 \sim N_0 \gg N_1, N_2 \gg 1$$

- ▶ Hamiltonián vlastního systému laseru:

$$\hat{H}_0 = \sum_i \epsilon_i \hat{N}_i + \hbar\omega_c \hat{a}^\dagger \hat{a} + \hat{W}_{AF},$$

- ▶ Hamiltonián vlastního systému laseru:

$$\hat{H}_0 = \sum_i \epsilon_i \hat{N}_i + \hbar\omega_c \hat{a}^\dagger \hat{a} + \hat{W}_{AF},$$

- ▶ Hamiltonián interakce *pole – prostředí*:

$$\hat{W}_{AF} = i\hbar d(\hat{a}^\dagger \hat{M} - \hat{M}^\dagger \hat{a})$$

- ▶ Hamiltonián vlastního systému laseru:

$$\hat{H}_0 = \sum_i \epsilon_i \hat{N}_i + \hbar\omega_c \hat{a}^\dagger \hat{a} + \hat{W}_{AF},$$

- ▶ Hamiltonián interakce *pole – prostředí*:

$$\hat{W}_{AF} = i\hbar d(\hat{a}^\dagger \hat{M} - \hat{M}^\dagger \hat{a})$$

- ▶ Kvazidistribuční funkce:

$$P_C(\alpha^*, \mathcal{M}^*, \mathcal{N}_1, \mathcal{N}_2, \mathcal{M}, \alpha) = \langle \delta^c(\tilde{\alpha} - \hat{\tilde{a}}) \rangle.$$

- ▶ Hamiltonián vlastního systému laseru:

$$\hat{H}_0 = \sum_i \epsilon_i \hat{N}_i + \hbar\omega_c \hat{a}^\dagger \hat{a} + \hat{W}_{AF},$$

- ▶ Hamiltonián interakce *pole – prostředí*:

$$\hat{W}_{AF} = i\hbar d(\hat{a}^\dagger \hat{M} - \hat{M}^\dagger \hat{a})$$

- ▶ Kvazidistribuční funkce:

$$P_C(\alpha^*, \mathcal{M}^*, \mathcal{N}_1, \mathcal{N}_2, \mathcal{M}, \alpha) = \langle \delta^c(\tilde{\alpha} - \hat{\tilde{a}}) \rangle.$$

- ▶ Předpoklady použité při odvození F-P rovnice:

- ▶ Hamiltonián vlastního systému laseru:

$$\hat{H}_0 = \sum_i \epsilon_i \hat{N}_i + \hbar\omega_c \hat{a}^\dagger \hat{a} + \hat{W}_{AF},$$

- ▶ Hamiltonián interakce *pole – prostředí*:

$$\hat{W}_{AF} = i\hbar d(\hat{a}^\dagger \hat{M} - \hat{M}^\dagger \hat{a})$$

- ▶ Kvazidistribuční funkce:

$$P_C(\alpha^*, \mathcal{M}^*, \mathcal{N}_1, \mathcal{N}_2, \mathcal{M}, \alpha) = \langle \delta^c(\tilde{\alpha} - \hat{\tilde{a}}) \rangle.$$

- ▶ Předpoklady použité při odvození F-P rovnice:
  - ▶ Atomy a pole, tvořící vlastní systém laseru, jsou tlumené systémy splňující podmínky Markovovské aproximace;

- ▶ Hamiltonián vlastního systému laseru:

$$\hat{H}_0 = \sum_i \epsilon_i \hat{N}_i + \hbar\omega_c \hat{a}^\dagger \hat{a} + \hat{W}_{AF},$$

- ▶ Hamiltonián interakce *pole – prostředí*:

$$\hat{W}_{AF} = i\hbar d(\hat{a}^\dagger \hat{M} - \hat{M}^\dagger \hat{a})$$

- ▶ Kvazidistribuční funkce:

$$P_C(\alpha^*, \mathcal{M}^*, \mathcal{N}_1, \mathcal{N}_2, \mathcal{M}, \alpha) = \langle \delta^c(\tilde{\alpha} - \hat{\tilde{a}}) \rangle.$$

- ▶ Předpoklady použité při odvození F-P rovnice:
  - ▶ Atomy a pole, tvořící vlastní systém laseru, jsou tlumené systémy splňující podmínky Markovovské aproximace;
  - ▶ Zanedbáváme depulaci základní hladiny;



- ▶ Hamiltonián vlastního systému laseru:

$$\hat{H}_0 = \sum_i \epsilon_i \hat{N}_i + \hbar\omega_c \hat{a}^\dagger \hat{a} + \hat{W}_{AF},$$

- ▶ Hamiltonián interakce *pole – prostředí*:

$$\hat{W}_{AF} = i\hbar d(\hat{a}^\dagger \hat{M} - \hat{M}^\dagger \hat{a})$$

- ▶ Kvazidistribuční funkce:

$$P_C(\alpha^*, \mathcal{M}^*, \mathcal{N}_1, \mathcal{N}_2, \mathcal{M}, \alpha) = \langle \delta^c(\tilde{\alpha} - \hat{\tilde{a}}) \rangle.$$

- ▶ Předpoklady použité při odvození F-P rovnice:
  - ▶ Atomy a pole, tvořící vlastní systém laseru, jsou tlumené systémy splňující podmínky Markovovské aproximace;
  - ▶ Zanedbáváme depulaci základní hladiny;
  - ▶ Ve F-P rovnici zanedbáme derivace vyššího než druhého řádu.

Fokkerova-Planckova rovnice pro jednomódový laser

$$\begin{aligned}
 \frac{\partial P_C}{\partial t} = & \left\{ -\frac{\partial}{\partial \alpha} \left[ d\mathcal{M} - \left( \frac{\gamma}{2} + i\omega_c \right) \alpha \right] - \frac{\partial}{\partial \alpha^*} \left[ d\mathcal{M}^* - \left( \frac{\gamma}{2} - i\omega_c \right) \alpha^* \right] - \right. \\
 & - \frac{\partial}{\partial \mathcal{M}} \left[ d(\mathcal{N}_2 - \mathcal{N}_1)\alpha - (\Gamma_{12} + i\omega_a)\mathcal{M} \right] - \frac{\partial}{\partial \mathcal{M}^*} \left[ d(\mathcal{N}_2 - \mathcal{N}_1)\alpha^* - (\Gamma_{12} - i\omega_a)\mathcal{M}^* \right] - \\
 & - \frac{\partial}{\partial \mathcal{N}_2} \left[ R_2 + w_{21}\mathcal{N}_1 - \Gamma_2\mathcal{N}_2 - d(\alpha^*\mathcal{M} + \alpha\mathcal{M}^*) \right] - \frac{\partial}{\partial \mathcal{N}_1} \left[ R_1 + w_{12}\mathcal{N}_2 - \Gamma_1\mathcal{N}_1 + \right. \\
 & \left. + d(\alpha^*\mathcal{M} + \alpha\mathcal{M}^*) \right] + \frac{1}{2} \frac{\partial^2}{\partial \mathcal{N}_1^2} \left[ R_1 + w_{12}\mathcal{N}_2 + \Gamma_1\mathcal{N}_1 - d(\alpha^*\mathcal{M} + \alpha\mathcal{M}^*) \right] + \\
 & + \frac{1}{2} \frac{\partial^2}{\partial \mathcal{N}_2^2} \left[ R_2 + w_{21}\mathcal{N}_1 + \Gamma_2\mathcal{N}_2 - d(\alpha^*\mathcal{M} + \alpha\mathcal{M}^*) \right] + \\
 & + \frac{\partial^2}{\partial \mathcal{N}_1 \partial \mathcal{N}_2} \left[ -w_{12}\mathcal{N}_2 - w_{21}\mathcal{N}_1 + d(\alpha^*\mathcal{M} + \alpha\mathcal{M}^*) \right] + \\
 & + \frac{\partial^2}{\partial \mathcal{N}_1 \partial \mathcal{M}} \Gamma_1 \mathcal{M} + \frac{\partial^2}{\partial \mathcal{N}_1 \partial \mathcal{M}^*} \Gamma_1 \mathcal{M}^* + \frac{\partial^2}{\partial \mathcal{N}_2 \partial \mathcal{M}} (-w_{21}\mathcal{M}) + \\
 & + \frac{\partial^2}{\partial \mathcal{N}_2 \partial \mathcal{M}^*} (-w_{21}\mathcal{M}^*) + \frac{\partial^2}{\partial \mathcal{M} \partial \mathcal{M}^*} \left[ R_2 + (\Gamma_1 + 2\Gamma_{12}^{ph})\mathcal{N}_2 + w_{21}\mathcal{N}_1 \right] + \\
 & \left. + \frac{\partial^2}{\partial \mathcal{M}^2} d\alpha \mathcal{M} + \frac{\partial^2}{\partial \mathcal{M}^{*2}} d\alpha^* \mathcal{M}^* + \frac{\partial^2}{\partial \alpha \partial \alpha^*} \gamma \bar{n} \right\} P_C
 \end{aligned}$$

- ▶ Fokkerova-Planckova rovnice může být použita pro nalezení rovnic udávajících časový vývoj středních hodnot dynamických proměnných systému  $\Rightarrow$  soustava Langevinových rovnic:

$$\frac{d\alpha}{dt} = -\left(\frac{\gamma}{2} + i\omega_c\right)\alpha + d\mathcal{M} + \mathcal{L}_\alpha,$$

$$\frac{d\mathcal{M}}{dt} = -(\Gamma_{12} + i\omega_a)\mathcal{M} + d(\mathcal{N}_2 - \mathcal{N}_1)\alpha + \mathcal{L}_\mathcal{M},$$

$$\frac{d\mathcal{N}_2}{dt} = R_2 + w_{21}\mathcal{N}_1 - \Gamma_2\mathcal{N}_2 - d(\alpha^*\mathcal{M} + \alpha\mathcal{M}^*) + \mathcal{L}_{\mathcal{N}_2},$$

$$\frac{d\mathcal{N}_1}{dt} = R_1 + w_{12}\mathcal{N}_2 - \Gamma_1\mathcal{N}_1 + d(\alpha^*\mathcal{M} + \alpha\mathcal{M}^*) + \mathcal{L}_{\mathcal{N}_1}$$

- ▶ Fokkerova-Planckova rovnice může být použita pro nalezení rovnic udávajících časový vývoj středních hodnot dynamických proměnných systému  $\Rightarrow$  soustava Langevinových rovnic:

$$\begin{aligned}\frac{d\alpha}{dt} &= -\left(\frac{\gamma}{2} + i\omega_c\right)\alpha + d\mathcal{M} + \mathcal{L}_\alpha, \\ \frac{d\mathcal{M}}{dt} &= -(\Gamma_{12} + i\omega_a)\mathcal{M} + d(\mathcal{N}_2 - \mathcal{N}_1)\alpha + \mathcal{L}_\mathcal{M}, \\ \frac{d\mathcal{N}_2}{dt} &= R_2 + w_{21}\mathcal{N}_1 - \Gamma_2\mathcal{N}_2 - d(\alpha^*\mathcal{M} + \alpha\mathcal{M}^*) + \mathcal{L}_{\mathcal{N}_2}, \\ \frac{d\mathcal{N}_1}{dt} &= R_1 + w_{12}\mathcal{N}_2 - \Gamma_1\mathcal{N}_1 + d(\alpha^*\mathcal{M} + \alpha\mathcal{M}^*) + \mathcal{L}_{\mathcal{N}_1}\end{aligned}$$

- ▶ Řešením těchto rovnic lze určit pohyb – drift – maxima kvazidistribuční funkce  $P_C(\tilde{\alpha}, t)$  ve stavovém prostoru a nalézt tak časový vývoj nejpravděpodobnějších hodnot vektoru  $\tilde{\alpha}$ .

- ▶ Fokkerova-Planckova rovnice může být použita pro nalezení rovnic udávajících časový vývoj středních hodnot dynamických proměnných systému  $\Rightarrow$  soustava Langevinových rovnic:

$$\begin{aligned}\frac{d\alpha}{dt} &= -\left(\frac{\gamma}{2} + i\omega_c\right)\alpha + d\mathcal{M} + \mathcal{L}_\alpha, \\ \frac{d\mathcal{M}}{dt} &= -(\Gamma_{12} + i\omega_a)\mathcal{M} + d(\mathcal{N}_2 - \mathcal{N}_1)\alpha + \mathcal{L}_\mathcal{M}, \\ \frac{d\mathcal{N}_2}{dt} &= R_2 + w_{21}\mathcal{N}_1 - \Gamma_2\mathcal{N}_2 - d(\alpha^*\mathcal{M} + \alpha\mathcal{M}^*) + \mathcal{L}_{\mathcal{N}_2}, \\ \frac{d\mathcal{N}_1}{dt} &= R_1 + w_{12}\mathcal{N}_2 - \Gamma_1\mathcal{N}_1 + d(\alpha^*\mathcal{M} + \alpha\mathcal{M}^*) + \mathcal{L}_{\mathcal{N}_1}\end{aligned}$$

- ▶ Řešením těchto rovnic lze určit pohyb – drift – maxima kvazidistribuční funkce  $P_C(\tilde{\alpha}, t)$  ve stavovém prostoru a nalézt tak časový vývoj nejpravděpodobnějších hodnot vektoru  $\tilde{\alpha}$ .
- ▶ Funkce  $\mathcal{L}_\alpha, \mathcal{L}_\mathcal{M}, \mathcal{L}_{\mathcal{N}_2}, \mathcal{L}_{\mathcal{N}_1}$  jsou náhodné (v čase fluktující) Langevinovy síly, jejichž autokorelační funkce je  $\delta$ -funkcí časového zpoždění.

- ▶ Fokkerova-Planckova rovnice může být použita pro nalezení rovnic udávajících časový vývoj středních hodnot dynamických proměnných systému  $\Rightarrow$  soustava Langevinových rovnic:

$$\begin{aligned}\frac{d\alpha}{dt} &= -\left(\frac{\gamma}{2} + i\omega_c\right)\alpha + d\mathcal{M} + \mathcal{L}_\alpha, \\ \frac{d\mathcal{M}}{dt} &= -(\Gamma_{12} + i\omega_a)\mathcal{M} + d(\mathcal{N}_2 - \mathcal{N}_1)\alpha + \mathcal{L}_\mathcal{M}, \\ \frac{d\mathcal{N}_2}{dt} &= R_2 + w_{21}\mathcal{N}_1 - \Gamma_2\mathcal{N}_2 - d(\alpha^*\mathcal{M} + \alpha\mathcal{M}^*) + \mathcal{L}_{\mathcal{N}_2}, \\ \frac{d\mathcal{N}_1}{dt} &= R_1 + w_{12}\mathcal{N}_2 - \Gamma_1\mathcal{N}_1 + d(\alpha^*\mathcal{M} + \alpha\mathcal{M}^*) + \mathcal{L}_{\mathcal{N}_1}\end{aligned}$$

- ▶ Řešením těchto rovnic lze určit pohyb – drift – maxima kvazidistribuční funkce  $P_C(\tilde{\alpha}, t)$  ve stavovém prostoru a nalézt tak časový vývoj nejpravděpodobnějších hodnot vektoru  $\tilde{\alpha}$ .
- ▶ Funkce  $\mathcal{L}_\alpha, \mathcal{L}_\mathcal{M}, \mathcal{L}_{\mathcal{N}_2}, \mathcal{L}_{\mathcal{N}_1}$  jsou náhodné (v čase fluktující) Langevinovy síly, jejichž autokorelační funkce je  $\delta$ -funkcí časového zpoždění.
- ▶ Budeme hledat řešení této soustavy pro pomalu proměnné amplitudy:

$$\alpha(t) = \alpha'(t)e^{-i\omega_0 t}, \quad \mathcal{M}(t) = \mathcal{M}'(t)e^{-i\omega_0 t}.$$

- Soustava rovnic pro pomalu proměnné amplitudy má tvar:

$$\begin{aligned}\frac{d\alpha'}{dt} &= -\left[\frac{\gamma}{2} + i(\omega_c - \omega_0)\right]\alpha' + d\mathcal{M}' + g_\alpha, \\ \frac{d\mathcal{M}'}{dt} &= -[\Gamma_{12} + i(\omega_a - \omega_0)]\mathcal{M}' + d(\mathcal{N}_2 - \mathcal{N}_1)\alpha' + g_{\mathcal{M}}, \\ \frac{d\mathcal{N}_2}{dt} &= R_2 + w_{21}\mathcal{N}_1 - \Gamma_2\mathcal{N}_2 - d(\alpha'^*\mathcal{M}' + \alpha'\mathcal{M}'^*) + g_{\mathcal{N}_2}, \\ \frac{d\mathcal{N}_1}{dt} &= R_1 + w_{12}\mathcal{N}_2 - \Gamma_1\mathcal{N}_1 + d(\alpha'^*\mathcal{M}' + \alpha'\mathcal{M}'^*) + g_{\mathcal{N}_1}.\end{aligned}$$

- ▶ Soustava rovnic pro pomalu proměnné amplitudy má tvar:

$$\begin{aligned}\frac{d\alpha'}{dt} &= -\left[\frac{\gamma}{2} + i(\omega_c - \omega_0)\right]\alpha' + d\mathcal{M}' + g_\alpha, \\ \frac{d\mathcal{M}'}{dt} &= -[\Gamma_{12} + i(\omega_a - \omega_0)]\mathcal{M}' + d(\mathcal{N}_2 - \mathcal{N}_1)\alpha' + g_{\mathcal{M}}, \\ \frac{d\mathcal{N}_2}{dt} &= R_2 + w_{21}\mathcal{N}_1 - \Gamma_2\mathcal{N}_2 - d(\alpha'^*\mathcal{M}' + \alpha'\mathcal{M}'^*) + g_{\mathcal{N}_2}, \\ \frac{d\mathcal{N}_1}{dt} &= R_1 + w_{12}\mathcal{N}_2 - \Gamma_1\mathcal{N}_1 + d(\alpha'^*\mathcal{M}' + \alpha'\mathcal{M}'^*) + g_{\mathcal{N}_1}.\end{aligned}$$

- ▶ Postupně budeme eliminovat jednotlivé proměnné až na amplitudy pole



- ▶ 1. předpoklad – **rychlá relaxace dolní laserové hladiny**, tj.  $\Gamma_1 \gg$  ostatní  $\Gamma$   
 $\Rightarrow N_1 \doteq 0 \Rightarrow P_c$  nezávisí na  $\mathcal{N}_1$ , takže  $\partial P_c / \partial \mathcal{N}_1 = 0$  a  $\partial^2 P_c / \partial \mathcal{N}_1^2 = 0$ .

- ▶ 1. předpoklad – **rychlá relaxace dolní laserové hladiny**, tj.  $\Gamma_1 \gg$  ostatní  $\Gamma$   
 $\Rightarrow N_1 \dot{=} 0 \Rightarrow P_c$  nezávisí na  $N_1$ , takže  $\partial P_c / \partial N_1 = 0$  a  $\partial^2 P_c / \partial N_1^2 = 0$ .
- ▶ Po eliminaci  $N_1$  máme

$$\begin{aligned}\frac{d\alpha'}{dt} &= -\left[\frac{\gamma}{2} + i(\omega_c - \omega_0)\right]\alpha' + d\mathcal{M}' + g_\alpha, \\ \frac{d\mathcal{M}'}{dt} &= -[\Gamma_{12} - i(\omega_0 - \omega_a)]\mathcal{M}' + d\mathcal{N}_2\alpha' + g_{\mathcal{M}}, \\ \frac{d\mathcal{N}_2}{dt} &= R_2 - \Gamma_2\mathcal{N}_2 - B + g_{\mathcal{N}_2},\end{aligned}$$

kde:

$$B = d(\alpha'^*\mathcal{M}' + \alpha'\mathcal{M}'^*).$$

Fokkerova-Planckova rovnice pro  $\mathcal{N}_1 \approx 0$ ,  $\partial P_C / \partial \mathcal{N}_1 = 0$  a  $\partial^2 P_C / \partial \mathcal{N}_1^2 = 0$

$$\begin{aligned} \frac{\partial P_C}{\partial t} = & \left\{ -\frac{\partial}{\partial \alpha} \left[ d\mathcal{M} - \left( \frac{\gamma}{2} + i\omega_c \right) \alpha \right] - \frac{\partial}{\partial \alpha^*} \left[ d\mathcal{M}^* - \left( \frac{\gamma}{2} - i\omega_c \right) \alpha^* \right] - \right. \\ & - \frac{\partial}{\partial \mathcal{M}} \left[ d\mathcal{N}_2 \alpha - (\Gamma_{12} + i\omega_a) \mathcal{M} \right] - \frac{\partial}{\partial \mathcal{M}^*} \left[ d\mathcal{N}_2 \alpha^* - (\Gamma_{12} - i\omega_a) \mathcal{M}^* \right] - \\ & - \frac{\partial}{\partial \mathcal{N}_2} \left[ R_2 - \Gamma_2 \mathcal{N}_2 - d(\alpha^* \mathcal{M} + \alpha \mathcal{M}^*) \right] + \frac{1}{2} \frac{\partial^2}{\partial \mathcal{N}_2^2} \left[ R_2 + \Gamma_2 \mathcal{N}_2 - d(\alpha^* \mathcal{M} + \alpha \mathcal{M}^*) \right] + \\ & + \frac{\partial^2}{\partial \mathcal{N}_2 \partial \mathcal{M}} (-w_{21} \mathcal{M}) + \frac{\partial^2}{\partial \mathcal{N}_2 \partial \mathcal{M}^*} (-w_{21} \mathcal{M}^*) + \frac{\partial^2}{\partial \mathcal{M} \partial \mathcal{M}^*} \left[ R_2 + (\Gamma_1 + 2\Gamma_{12}^{ph}) \mathcal{N}_2 \right] + \\ & \left. + \frac{\partial^2}{\partial \alpha^2} d\alpha \mathcal{M} + \frac{\partial^2}{\partial \alpha^{*2}} d\alpha^* \mathcal{M}^* + \frac{\partial^2}{\partial \alpha \partial \alpha^*} \gamma \bar{n} \right\} P_C \end{aligned}$$

- ▶ 2. předpoklad – rychlost relaxace polarizace  $\Gamma_{12} \approx \Gamma_1/2$  je velká v porovnání s  $\gamma$  a s  $\Gamma_2$ , takže můžeme zanedbat derivaci  $\partial \mathcal{M}'/dt$  oproti  $\Gamma_{12} \mathcal{M}'$ .

- ▶ 2. předpoklad – rychlost relaxace polarizace  $\Gamma_{12} \approx \Gamma_1/2$  je velká v porovnání s  $\gamma$  a s  $\Gamma_2$ , takže můžeme zanedbat derivaci  $\partial \mathcal{M}'/dt$  oproti  $\Gamma_{12} \mathcal{M}'$ .
- ▶ Z rovnice pro polarizaci je možné vyjádřit okamžitou hodnotu amplitudy polarizace:

$$\mathcal{M}' = \frac{d\mathcal{N}_2\alpha' + g_{\mathcal{M}}}{\Gamma_{12} - i(\omega_0 - \omega_a)},$$

- ▶ 2. předpoklad – rychlost relaxace polarizace  $\Gamma_{12} \approx \Gamma_1/2$  je velká v porovnání s  $\gamma$  a s  $\Gamma_2$ , takže můžeme zanedbat derivaci  $\partial \mathcal{M}' / \partial t$  oproti  $\Gamma_{12} \mathcal{M}'$ .
- ▶ Z rovnice pro polarizaci je možné vyjádřit okamžitou hodnotu amplitudy polarizace:

$$\mathcal{M}' = \frac{d\mathcal{N}_2\alpha' + g_{\mathcal{M}}}{\Gamma_{12} - i(\omega_0 - \omega_a)},$$

- ▶ ... a dosadit ji do zbývajících rovnic pro pole  $\alpha'$  a  $\mathcal{N}_2$ .

- ▶ 2. předpoklad – rychlost relaxace polarizace  $\Gamma_{12} \approx \Gamma_1/2$  je velká v porovnání s  $\gamma$  a s  $\Gamma_2$ , takže můžeme zanedbat derivaci  $\partial \mathcal{M}'/dt$  oproti  $\Gamma_{12} \mathcal{M}'$ .
- ▶ Z rovnice pro polarizaci je možné vyjádřit okamžitou hodnotu amplitudy polarizace:

$$\mathcal{M}' = \frac{d\mathcal{N}_2\alpha' + g_{\mathcal{M}}}{\Gamma_{12} - i(\omega_0 - \omega_a)},$$

- ▶ ... a dosadit ji do zbývajících rovnic pro pole  $\alpha'$  a  $\mathcal{N}_2$ .
- ▶ Máme:

$$\frac{d\alpha'}{dt} = \frac{1}{2} \left( \mathcal{K}\mathcal{N}_2 - \gamma + i \left[ \frac{\mathcal{K}\mathcal{N}_2}{\Gamma_{12}} (\omega_0 - \omega_a) - 2(\omega_c - \omega_0) \right] \right) \alpha' + f_{\alpha},$$

$$\frac{d\mathcal{N}_2}{dt} = R_2 \left[ 1 - \frac{\mathcal{K}}{2\Gamma_{12}} \right] - \left[ \Gamma_2 + \mathcal{K} + \mathcal{K} |\alpha'|^2 \right] \mathcal{N}_2 + f_{\mathcal{N}_2}.$$

kde:

$$\mathcal{K} = \frac{2\Gamma_{12}d^2}{\Gamma_{12}^2 + (\omega_0 - \omega_a)^2}, \quad f_{\alpha}(t) = g_{\alpha}(t) + \frac{dg_{\mathcal{M}}(t)}{\Gamma_{12} - i(\omega_0 - \omega_a)}$$

$$f_{\mathcal{N}_2}(t) = g_{\mathcal{N}_2}(t) - d \left[ \frac{\alpha'^* g_{\mathcal{M}}(t)}{\Gamma_{12} - i(\omega_0 - \omega_a)} + \frac{\alpha' g_{\mathcal{M}^*}(t)}{\Gamma_{12} + i(\omega_0 - \omega_a)} \right]$$

► Máme:

$$\frac{d\alpha'}{dt} = \frac{1}{2} \left( \mathcal{K} \mathcal{N}_2 - \gamma + i \left[ \frac{\mathcal{K} \mathcal{N}_2}{\Gamma_{12}} (\omega_0 - \omega_a) - 2(\omega_c - \omega_0) \right] \right) \alpha' + f_\alpha,$$

$$\frac{d\mathcal{N}_2}{dt} = R_2 \left[ 1 - \frac{\mathcal{K}}{2\Gamma_{12}} \right] - \left[ \Gamma_2 + \mathcal{K} + \mathcal{K} |\alpha'|^2 \right] \mathcal{N}_2 + f_{\mathcal{N}_2}.$$

kde:

$$\mathcal{K} = \frac{2\Gamma_{12}d^2}{\Gamma_{12}^2 + (\omega_0 - \omega_a)^2}, \quad f_\alpha(t) = g_\alpha(t) + \frac{dg_{\mathcal{M}}(t)}{\Gamma_{12} - i(\omega_0 - \omega_a)}$$

$$f_{\mathcal{N}_2}(t) = g_{\mathcal{N}_\infty}(t) - d \left[ \frac{\alpha'^* g_{\mathcal{M}}(t)}{\Gamma_{12} - i(\omega_0 - \omega_a)} + \frac{\alpha' g_{\mathcal{M}^*}(t)}{\Gamma_{12} + i(\omega_0 - \omega_a)} \right]$$



- ▶ Máme:

$$\frac{d\alpha'}{dt} = \frac{1}{2} \left( \mathcal{K}\mathcal{N}_2 - \gamma + i \left[ \frac{\mathcal{K}\mathcal{N}_2}{\Gamma_{12}} (\omega_0 - \omega_a) - 2(\omega_c - \omega_0) \right] \right) \alpha' + f_\alpha,$$

$$\frac{d\mathcal{N}_2}{dt} = R_2 \left[ 1 - \frac{\mathcal{K}}{2\Gamma_{12}} \right] - \left[ \Gamma_2 + \mathcal{K} + \mathcal{K} |\alpha'|^2 \right] \mathcal{N}_2 + f_{\mathcal{N}_2}.$$

kde:

$$\mathcal{K} = \frac{2\Gamma_{12}d^2}{\Gamma_{12}^2 + (\omega_0 - \omega_a)^2}, \quad f_\alpha(t) = g_\alpha(t) + \frac{dg_{\mathcal{M}}(t)}{\Gamma_{12} - i(\omega_0 - \omega_a)}$$

$$f_{\mathcal{N}_2}(t) = g_{\mathcal{N}_\infty}(t) - d \left[ \frac{\alpha'^* g_{\mathcal{M}}(t)}{\Gamma_{12} - i(\omega_0 - \omega_a)} + \frac{\alpha' g_{\mathcal{M}^*}(t)}{\Gamma_{12} + i(\omega_0 - \omega_a)} \right]$$

- ▶ 3. předpoklad – **rezonance** generovaného pole ( $\omega_0$ ) s rezonanční frekvencí přechodu atomů ( $\omega_a$ ), tj.  $\omega_0 = \omega_a$  a s rezonátor je naladěn taky do rezonance, tj.  $\omega_0 = \omega_c$

- ▶ Máme:

$$\frac{d\alpha'}{dt} = \frac{1}{2} \left( \mathcal{K}\mathcal{N}_2 - \gamma + i \left[ \frac{\mathcal{K}\mathcal{N}_2}{\Gamma_{12}} (\omega_0 - \omega_a) - 2(\omega_c - \omega_0) \right] \right) \alpha' + f_\alpha,$$

$$\frac{d\mathcal{N}_2}{dt} = R_2 \left[ 1 - \frac{\mathcal{K}}{2\Gamma_{12}} \right] - \left[ \Gamma_2 + \mathcal{K} + \mathcal{K} |\alpha'|^2 \right] \mathcal{N}_2 + f_{\mathcal{N}_2}.$$

kde:

$$\mathcal{K} = \frac{2\Gamma_{12}d^2}{\Gamma_{12}^2 + (\omega_0 - \omega_a)^2}, \quad f_\alpha(t) = g_\alpha(t) + \frac{dg_{\mathcal{M}}(t)}{\Gamma_{12} - i(\omega_0 - \omega_a)}$$

$$f_{\mathcal{N}_2}(t) = g_{\mathcal{N}_\infty}(t) - d \left[ \frac{\alpha'^* g_{\mathcal{M}}(t)}{\Gamma_{12} - i(\omega_0 - \omega_a)} + \frac{\alpha' g_{\mathcal{M}^*}(t)}{\Gamma_{12} + i(\omega_0 - \omega_a)} \right]$$

- ▶ 3. předpoklad – **rezonance** generovaného pole ( $\omega_0$ ) s rezonanční frekvencí přechodu atomů ( $\omega_a$ ), tj.  $\omega_0 = \omega_a$  a s rezonátor je naladěn taky do rezonance, tj.  $\omega_0 = \omega_c$
- ▶ 4. předpoklad – pro plynové lasery má člen  $\mathcal{K}/2\Gamma_{12}$  hodnotu  $\sim 10^{-8} \Rightarrow$  lze ho zanedbat.

- Máme:

$$\frac{d\alpha'}{dt} = \frac{1}{2} \left( \mathcal{K} \mathcal{N}_2 - \gamma + i \left[ \frac{\mathcal{K} \mathcal{N}_2}{\Gamma_{12}} (\omega_0 - \omega_a) - 2(\omega_c - \omega_0) \right] \right) \alpha' + f_\alpha,$$

$$\frac{d\mathcal{N}_2}{dt} = R_2 \left[ 1 - \frac{\mathcal{K}}{2\Gamma_{12}} \right] - \left[ \Gamma_2 + \mathcal{K} + \mathcal{K} |\alpha'|^2 \right] \mathcal{N}_2 + f_{\mathcal{N}_2}.$$

kde:

$$\mathcal{K} = \frac{2\Gamma_{12}d^2}{\Gamma_{12}^2 + (\omega_0 - \omega_a)^2}, \quad f_\alpha(t) = g_\alpha(t) + \frac{dg_{\mathcal{M}}(t)}{\Gamma_{12} - i(\omega_0 - \omega_a)}$$

$$f_{\mathcal{N}_2}(t) = g_{\mathcal{N}_2}(t) - d \left[ \frac{\alpha'^* g_{\mathcal{M}}(t)}{\Gamma_{12} - i(\omega_0 - \omega_a)} + \frac{\alpha' g_{\mathcal{M}^*}(t)}{\Gamma_{12} + i(\omega_0 - \omega_a)} \right]$$

- 3. předpoklad – **rezonance** generovaného pole ( $\omega_0$ ) s rezonanční frekvencí přechodu atomů ( $\omega_a$ ), tj.  $\omega_0 = \omega_a$  a s rezonátor je naladěn taky do rezonance, tj.  $\omega_0 = \omega_c$
- 4. předpoklad – pro plynové lasery má člen  $\mathcal{K}/2\Gamma_{12}$  hodnotu  $\sim 10^{-8} \Rightarrow$  lze ho zanedbat.
- 5. předpoklad – **rychlost relaxace horní laserové hladiny ve srovnání s relaxací pole v rezonátoru je vysoká**, tj.  $\Gamma_{21} \ll \gamma$  a  $\Gamma_2 \mathcal{N}_2 \gg d\mathcal{N}_2/dt \Rightarrow$

$$\mathcal{N}_2 \cong \frac{R_2 + f_{\mathcal{N}_2}}{\Gamma_2 + \mathcal{K} |\alpha'|^2}$$

- ▶ Výrazy pro polarizaci a populaci horní laserové hladiny dosadíme do původní F-P rovnice a do rovnice pro amplitudu pole:

$$\frac{\partial P_c}{\partial t} = \left\{ -\frac{\partial}{\partial \alpha'} \mathcal{A}_\alpha + \frac{\partial}{\partial \alpha'^*} \mathcal{A}_\alpha^* + \frac{\partial^2}{\partial \alpha'^2} D_{\alpha\alpha}^F + \frac{\partial^2}{\partial \alpha'^*2} D_{\alpha^*\alpha^*}^F + \frac{\partial^2}{\partial \alpha' \partial \alpha'^*} 2D_{\alpha^*\alpha}^F \right\} P_c$$

$$\frac{\partial \alpha'}{\partial t} = \mathcal{A}_\alpha + \mathcal{G}_\alpha$$

- ▶ Výrazy pro polarizaci a populaci horní laserové hladiny dosadíme do původní F-P rovnice a do rovnice pro amplitudu pole:

$$\frac{\partial P_C}{\partial t} = \left\{ -\frac{\partial}{\partial \alpha'} \mathcal{A}_\alpha + \frac{\partial}{\partial \alpha'^*} \mathcal{A}_\alpha^* + \frac{\partial^2}{\partial \alpha'^2} D_{\alpha\alpha}^F + \frac{\partial^2}{\partial \alpha'^*2} D_{\alpha^*\alpha^*}^F + \frac{\partial^2}{\partial \alpha' \partial \alpha'^*} 2D_{\alpha^*\alpha}^F \right\} P_C$$

$$\frac{\partial \alpha'}{\partial t} = \mathcal{A}_\alpha + \mathcal{G}_\alpha$$

- ▶  $\mathcal{A}_\alpha$  – nelineární součinitel „driftu“ – časové změny

$$\mathcal{A}_\alpha = \frac{1}{2} \left[ \frac{\mathcal{K}R_2}{\Gamma_2 + \mathcal{K} |\alpha'|^2} - \gamma \right] \alpha'$$

- ▶ Výrazy pro polarizaci a populaci horní laserové hladiny dosadíme do původní F-P rovnice a do rovnice pro amplitudu pole:

$$\frac{\partial P_C}{\partial t} = \left\{ -\frac{\partial}{\partial \alpha'} \mathcal{A}_\alpha + \frac{\partial}{\partial \alpha'^*} \mathcal{A}_\alpha^* + \frac{\partial^2}{\partial \alpha'^2} D_{\alpha\alpha}^F + \frac{\partial^2}{\partial \alpha'^*2} D_{\alpha^*\alpha^*}^F + \frac{\partial^2}{\partial \alpha' \partial \alpha'^*} 2D_{\alpha^*\alpha}^F \right\} P_C$$

$$\frac{\partial \alpha'}{\partial t} = \mathcal{A}_\alpha + \mathcal{G}_\alpha$$

- ▶  $\mathcal{A}_\alpha$  – nelineární součinitel „driftu“ – časové změny

$$\mathcal{A}_\alpha = \frac{1}{2} \left[ \frac{\mathcal{K} R_2}{\Gamma_2 + \mathcal{K} |\alpha'|^2} - \gamma \right] \alpha'$$

- ▶  $D_{\alpha\alpha}^F$  – součinitel „difúze“

$$\begin{aligned} \langle \mathcal{G}_\alpha(\mathbf{s}) \mathcal{G}_\alpha(\mathbf{t}) \rangle_R &= 2 \langle D_{\alpha\alpha}^F \rangle \delta(\mathbf{s} - \mathbf{t}), \\ \langle \mathcal{G}_{\alpha^*}(\mathbf{s}) \mathcal{G}_\alpha(\mathbf{t}) \rangle_R &= 2 \langle D_{\alpha^*\alpha}^F \rangle \delta(\mathbf{s} - \mathbf{t}) \end{aligned}$$

přičemž:

$$\mathcal{G}_\alpha = \frac{\mathcal{K}}{2} \frac{\alpha'_c}{\Gamma_2 + \mathcal{K} |\alpha'|^2} f_{N_2}(t) + f_\alpha(t)$$

- ▶ Ve F-P rovnici jsme eliminovali všechny proměnné, až na pole

$$\frac{\partial P_c}{\partial t} = \left\{ -\frac{\partial}{\partial \alpha'} \mathcal{A}_\alpha + \frac{\partial}{\partial \alpha'^*} \mathcal{A}_{\alpha'}^* + \frac{\partial^2}{\partial \alpha'^2} D_{\alpha\alpha}^F + \frac{\partial^2}{\partial \alpha'^*{}^2} D_{\alpha^*\alpha^*}^F + \frac{\partial^2}{\partial \alpha' \partial \alpha'^*} 2D_{\alpha^*\alpha}^F \right\} P_c$$

- ▶ Ve F-P rovnici jsme eliminovali všechny proměnné, až na pole

$$\frac{\partial P_c}{\partial t} = \left\{ -\frac{\partial}{\partial \alpha'} \mathcal{A}_\alpha + \frac{\partial}{\partial \alpha'^*} \mathcal{A}_{\alpha'}^* + \frac{\partial^2}{\partial \alpha'^2} D_{\alpha\alpha}^F + \frac{\partial^2}{\partial \alpha'^*{}^2} D_{\alpha^*\alpha^*}^F + \frac{\partial^2}{\partial \alpha' \partial \alpha'^*} 2D_{\alpha^*\alpha}^F \right\} P_c$$

- ▶ Linearizace driftového členu v okolí stacionárního řešení rovnice pro  $\alpha'$ , předpokládáme, že  $l \simeq l_0 = |\alpha|_0^2$

$$\mathcal{A}_\alpha = \frac{1}{2} \left[ \frac{\mathcal{K}R_2}{\Gamma_2 + \mathcal{K}l} - \gamma \right] \alpha' \cong \frac{\gamma}{2} [\Pi - S] \alpha'$$

kde:

$$\Pi = \frac{\mathcal{K}R_2}{\gamma(\Gamma_2 + \mathcal{K}l_0)} \left[ 1 + \frac{\mathcal{K}l_0}{\Gamma_2 + \mathcal{K}l_0} \right] - 1, \quad S = \frac{\mathcal{K}^2 R_2}{\gamma(\Gamma_2 + \mathcal{K}l_0)^2}$$



- ▶ Ve F-P rovnici jsme eliminovali všechny proměnné, až na pole

$$\frac{\partial P_c}{\partial t} = \left\{ -\frac{\partial}{\partial \alpha'} \mathcal{A}_\alpha + \frac{\partial}{\partial \alpha'^*} \mathcal{A}_{\alpha'}^* + \frac{\partial^2}{\partial \alpha'^2} D_{\alpha\alpha}^F + \frac{\partial^2}{\partial \alpha'^*{}^2} D_{\alpha^*\alpha^*}^F + \frac{\partial^2}{\partial \alpha' \partial \alpha'^*} 2D_{\alpha^*\alpha}^F \right\} P_c$$

- ▶ Linearizace driftového členu v okolí stacionárního řešení rovnice pro  $\alpha'$ , předpokládáme, že  $I \simeq I_0 = |\alpha|_0^2$

$$\mathcal{A}_\alpha = \frac{1}{2} \left[ \frac{\mathcal{K}R_2}{\Gamma_2 + \mathcal{K}I} - \gamma \right] \alpha' \cong \frac{\gamma}{2} [\Pi - S I] \alpha'$$

kde:

$$\Pi = \frac{\mathcal{K}R_2}{\gamma(\Gamma_2 + \mathcal{K}I_0)} \left[ 1 + \frac{\mathcal{K}I_0}{\Gamma_2 + \mathcal{K}I_0} \right] - 1, \quad S = \frac{\mathcal{K}^2 R_2}{\gamma(\Gamma_2 + \mathcal{K}I_0)^2}$$

- ▶ V této aproximaci má Fokkerova-Planckova rovnice tvar:

$$\frac{\partial P}{\partial t} = -\frac{\partial}{\partial \alpha'} \frac{\gamma}{2} [\Pi - S I] \alpha' P - \frac{\partial}{\partial \alpha'^*} \frac{\gamma}{2} [\Pi - S I] \alpha'^* P + \frac{\partial^2}{\partial \alpha' \partial \alpha'^*} \left( \gamma \bar{n} + \frac{\mathcal{K}R_2}{\gamma} \right) P.$$

- ▶ Ve F-P rovnici s linearizovaným driftovým členem

$$\frac{\partial P}{\partial t} = -\frac{\partial}{\partial \alpha'} \frac{\gamma}{2} [\Pi - S I] \alpha' P - \frac{\partial}{\partial \alpha'^*} \frac{\gamma}{2} [\Pi - S I] \alpha'^* P + \frac{\partial^2}{\partial \alpha' \partial \alpha'^*} \left( \gamma \bar{n} + \frac{\mathcal{K} R_2}{\gamma} \right) P.$$

zavedeme nové bezrozměrné parametry  $\tau = t/T$  a  $\beta = \alpha'/\xi$  a  $g$  (par. buzení)

$$T = \frac{1}{\gamma} \left\{ \frac{\mathcal{K}}{8\Gamma_2} \left( \frac{\mathcal{K} R_2}{\gamma \Gamma_2} \right) \left[ \bar{n} + \frac{\mathcal{K} R_2}{\gamma \Gamma_2} \right] \right\}^{-1/2}, \quad \xi^2 = \left\{ \frac{\bar{n} + (\mathcal{K} R_2 / \gamma \Gamma_2)}{(2\mathcal{K} / \Gamma_2) (\mathcal{K} R_2 / \gamma \Gamma_2)} \right\}^{1/2}, \quad g = \Gamma \left( \frac{\mathcal{K} R_2}{2\Gamma_2} - \frac{\gamma}{2} \right)$$

## F-P rovnice pro jednomódový laser jako rovnice pro VdP oscilátor

- ▶ Ve F-P rovnici s linearizovaným driftovým členem

$$\frac{\partial P}{\partial t} = -\frac{\partial}{\partial \alpha'} \frac{\gamma}{2} [\Pi - S] \alpha' P - \frac{\partial}{\partial \alpha'^*} \frac{\gamma}{2} [\Pi - S] \alpha'^* P + \frac{\partial^2}{\partial \alpha' \partial \alpha'^*} \left( \gamma \bar{n} + \frac{\mathcal{K} R_2}{\gamma} \right) P.$$

zavedeme nové bezrozměrné parametry  $\tau = t/T$  a  $\beta = \alpha'/\xi$  a  $g$  (par. buzení)

$$T = \frac{1}{\gamma} \left\{ \frac{\mathcal{K}}{8\Gamma_2} \left( \frac{\mathcal{K} R_2}{\gamma \Gamma_2} \right) \left[ \bar{n} + \frac{\mathcal{K} R_2}{\gamma \Gamma_2} \right] \right\}^{-1/2}, \quad \xi^2 = \left\{ \frac{\bar{n} + (\mathcal{K} R_2 / \gamma \Gamma_2)}{(2\mathcal{K} / \Gamma_2) (\mathcal{K} R_2 / \gamma \Gamma_2)} \right\}^{1/2}, \quad g = \Gamma \left( \frac{\mathcal{K} R_2}{2\Gamma_2} - \frac{\gamma}{2} \right)$$

- ▶ Potom lze F-P rovnici zapsat ve tvaru:

$$\frac{\partial P}{\partial \tau} = \left\{ -\frac{\partial}{\partial \beta} [g - |\beta|^2] \beta - \frac{\partial}{\partial \beta^*} [g - |\beta|^2] \beta^* + 4 \frac{\partial^2}{\partial \beta \partial \beta^*} \right\} P$$

⇒ F-P rovnice pro Van der Polův oscilátor

- ▶ Fokkerova-Planckova rovnice pro jednomódový laserový generátor:

$$\frac{\partial P}{\partial t} = \left\{ -\frac{\partial}{\partial \beta} [g - |\beta|^2] \beta - \frac{\partial}{\partial \beta^*} [g - |\beta|^2] \beta^* + 4 \frac{\partial^2}{\partial \beta \partial \beta^*} \right\} P$$

- ▶ Fokkerova-Planckova rovnice pro jednomódový laserový generátor:

$$\frac{\partial P}{\partial t} = \left\{ -\frac{\partial}{\partial \beta} [g - |\beta|^2] \beta - \frac{\partial}{\partial \beta^*} [g - |\beta|^2] \beta^* + 4 \frac{\partial^2}{\partial \beta \partial \beta^*} \right\} P$$

- ▶ Fokkerova-Planckova rovnice pro jednomódový laserový generátor:

$$\frac{\partial P}{\partial t} = \left\{ -\frac{\partial}{\partial \beta} [g - |\beta|^2] \beta - \frac{\partial}{\partial \beta^*} [g - |\beta|^2] \beta^* + 4 \frac{\partial^2}{\partial \beta \partial \beta^*} \right\} P$$

- ▶ Fokkerova-Planckova rovnice pro jednomódový laserový generátor:

$$\frac{\partial P}{\partial t} = \left\{ -\frac{\partial}{\partial \beta} [g - |\beta|^2] \beta - \frac{\partial}{\partial \beta^*} [g - |\beta|^2] \beta^* + 4 \frac{\partial^2}{\partial \beta \partial \beta^*} \right\} P$$

- ▶ 1920 – B. van der Pol a I. van der Marek – matematický model elektronického obvodu simulujícího srdeční arytmiie

$$y'' + \mu(y^2 - 1)y' + y = 0$$

- ▶ Fokkerova-Planckova rovnice pro jednomódový laserový generátor:

$$\frac{\partial P}{\partial t} = \left\{ -\frac{\partial}{\partial \beta} [g - |\beta|^2] \beta - \frac{\partial}{\partial \beta^*} [g - |\beta|^2] \beta^* + 4 \frac{\partial^2}{\partial \beta \partial \beta^*} \right\} P$$

- ▶ 1920 – B. van der Pol a I. van der Marek – matematický model elektronického obvodu simulujícího srdeční arytmiie

$$y'' + \mu(y^2 - 1)y' + y = 0$$

- ▶ Nelineární diferenciální rovnic druhého řádu



- ▶ Fokkerova-Planckova rovnice pro jednomódový laserový generátor:

$$\frac{\partial P}{\partial t} = \left\{ -\frac{\partial}{\partial \beta} [g - |\beta|^2] \beta - \frac{\partial}{\partial \beta^*} [g - |\beta|^2] \beta^* + 4 \frac{\partial^2}{\partial \beta \partial \beta^*} \right\} P$$

- ▶ 1920 – B. van der Pol a I. van der Marek – matematický model elektronického obvodu simulujícího srdeční arytmiie

$$y'' + \mu(y^2 - 1)y' + y = 0$$

- ▶ Nelineární diferenciální rovnic druhého řádu
- ▶ Řešení je citlivé na počáteční podmínky

- ▶ Fokkerova-Planckova rovnice pro jednomódový laserový generátor:

$$\frac{\partial P}{\partial t} = \left\{ -\frac{\partial}{\partial \beta} [g - |\beta|^2] \beta - \frac{\partial}{\partial \beta^*} [g - |\beta|^2] \beta^* + 4 \frac{\partial^2}{\partial \beta \partial \beta^*} \right\} P$$

- ▶ 1920 – B. van der Pol a I. van der Marek – matematický model elektronického obvodu simulujícího srdeční arytmie

$$y'' + \mu(y^2 - 1)y' + y = 0$$

- ▶ Nelineární diferenciální rovnic druhého řádu
- ▶ Řešení je citlivé na počáteční podmínky
- ▶ Historicky první matematický model dějů, označovaných jako **deterministický chaos**

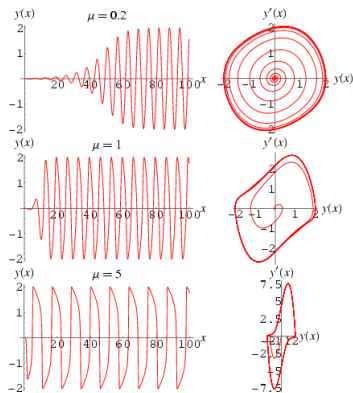
- ▶ Fokkerova-Planckova rovnice pro jednomódový laserový generátor:

$$\frac{\partial P}{\partial t} = \left\{ -\frac{\partial}{\partial \beta} [g - |\beta|^2] \beta - \frac{\partial}{\partial \beta^*} [g - |\beta|^2] \beta^* + 4 \frac{\partial^2}{\partial \beta \partial \beta^*} \right\} P$$

- ▶ 1920 – B. van der Pol a I. van der Marek – matematický model elektronického obvodu simulujícího srdeční arytmie

$$y'' + \mu(y^2 - 1)y' + y = 0$$

- ▶ Nelineární diferenciální rovnic druhého řádu
- ▶ Řešení je citlivé na počáteční podmínky
- ▶ Historicky první matematický model dějů, označovaných jako **deterministický chaos**



$$\frac{\partial P}{\partial t} = \left\{ -\frac{\partial}{\partial \beta} [g - |\beta|^2] \beta - \frac{\partial}{\partial \beta^*} [g - |\beta|^2] \beta^* + 4 \frac{\partial^2}{\partial \beta \partial \beta^*} \right\} P$$

- Přejít k **polárním** souřadnicím  $r, \varphi$ :

$$\beta = r e^{i\varphi}, \quad d\beta = r dr d\varphi$$

$$\frac{\partial P}{\partial t} = \left\{ -\frac{\partial}{\partial \beta} [g - |\beta|^2] \beta - \frac{\partial}{\partial \beta^*} [g - |\beta|^2] \beta^* + 4 \frac{\partial^2}{\partial \beta \partial \beta^*} \right\} P$$

- Přejít k **polárním** souřadnicím  $r, \varphi$ :

$$\beta = r e^{i\varphi}, \quad d\beta = r dr d\varphi$$

- Záměna proměnných:

$$\frac{\partial}{\partial \beta} \beta = \frac{1}{2} \left[ \frac{\partial}{\partial r} r + 1 - \frac{i}{2} \frac{\partial}{\partial \varphi} \right],$$

$$\frac{\partial}{\partial \beta^*} \beta^* = \frac{1}{2} \left[ \frac{\partial}{\partial r} r + 1 + \frac{i}{2} \frac{\partial}{\partial \varphi} \right],$$

$$4 \frac{\partial^2}{\partial \beta \partial \beta^*} = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left( r \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2}$$

$$\frac{\partial p}{\partial t} = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left( r \frac{\partial p}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 p}{\partial \varphi^2} - \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} [(g - r^2) r^2 p]$$

- ▶ Hledáme stacionární řešení, nezávislé na  $\varphi$ :

$$\frac{\partial}{\partial t} = 0, \quad \frac{\partial}{\partial \varphi} = 0$$

$$\frac{\partial p}{\partial t} = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left( r \frac{\partial p}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 p}{\partial \varphi^2} - \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} [(g - r^2) r^2 p]$$

- ▶ Hledáme stacionární řešení, nezávislé na  $\varphi$ :

$$\frac{\partial}{\partial t} = 0, \quad \frac{\partial}{\partial \varphi} = 0$$

- ▶ Dostaneme:

$$\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left\{ r \frac{\partial p}{\partial r} - (g - r^2) r^2 p \right\} = 0$$

$$\frac{\partial p}{\partial t} = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left( r \frac{\partial p}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 p}{\partial \varphi^2} - \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} [(g - r^2) r^2 p]$$

- ▶ Hledáme stacionární řešení, nezávislé na  $\varphi$ :

$$\frac{\partial}{\partial t} = 0, \quad \frac{\partial}{\partial \varphi} = 0$$

- ▶ Dostaneme:

$$\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left\{ r \frac{\partial p}{\partial r} - (g - r^2) r^2 p \right\} = 0$$

- ▶ Integrujeme 2×...

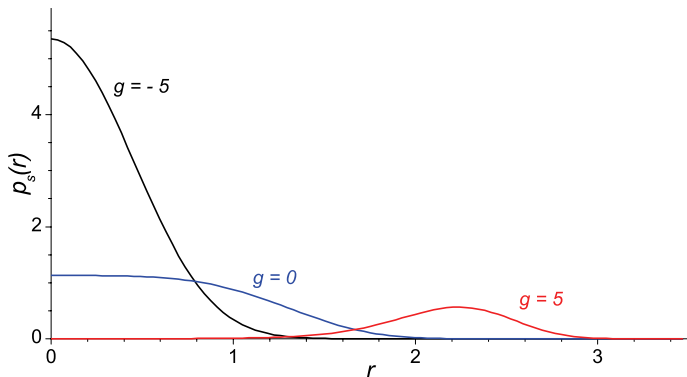


- ▶ Normalizované stacionární řešení:

$$\rho_s(r) = \frac{\exp[-(r^2 - g)^2/4]}{\int_{-g/2}^{\infty} \exp[-x^2] dx}$$

- Normalizované stacionární řešení:

$$p_s(r) = \frac{\exp[-(r^2 - g)^2/4]}{\int_{-g/2}^{\infty} \exp[-x^2] dx}$$



- ▶ S využitím fotodetekční rovnice je možné na základě distribuční funkce najít příslušné pravděpodobnostní rozdělení počtu fotonů pro jednomódový laser  $p(n)$  – fotonpulzní statistika laseru:

$$p(n) = \mathcal{N} \int_0^{\infty} \frac{w^{n+1}}{n!} \exp[-(w-g)^2/4 - w] dw,$$

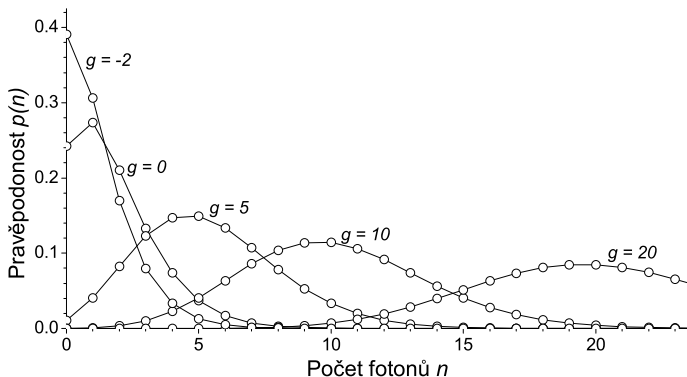
kde  $\mathcal{N}$  je normovací konstanta volená tak, aby platilo  $\sum_n p(n) = 1$ .

# Stacionární řešení F-P rovnice pro jednomódový laser

- ▶ S využitím fotodetekční rovnice je možné na základě distribuční funkce najít příslušné pravděpodobnostní rozdělení počtu fotonů pro jednomódový laser  $p(n)$  – fotopulzní statistika laseru:

$$p(n) = \mathcal{N} \int_0^{\infty} \frac{w^{n+1}}{n!} \exp[-(w-g)^2/4 - w] dw,$$

kde  $\mathcal{N}$  je normovací konstanta volená tak, aby platilo  $\sum_n p(n) = 1$ .

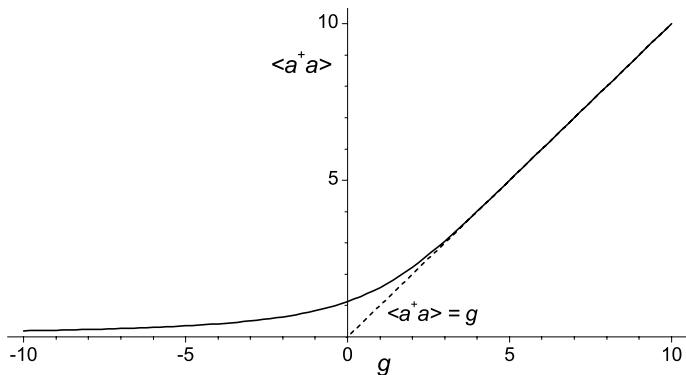


- ▶ Střední hodnota počtu fotonů:

$$\langle \hat{a}^\dagger \hat{a} \rangle = \int_0^\infty r^2 p_s(r) r dr = \frac{\int_{-g/2}^\infty (g + 2x) \exp[-x^2] dx}{\int_{-g/2}^\infty \exp[-x^2] dx}$$

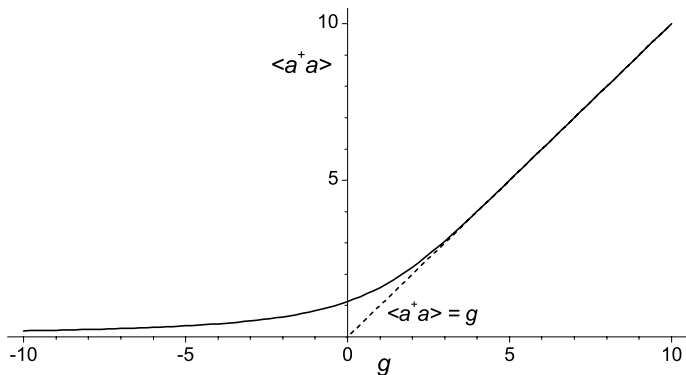
- Střední hodnota počtu fotonů:

$$\langle \hat{a}^\dagger \hat{a} \rangle = \int_0^\infty r^2 p_s(r) r dr = \frac{\int_{-g/2}^\infty (g + 2x) \exp[-x^2] dx}{\int_{-g/2}^\infty \exp[-x^2] dx}$$









- Střední hodnota počtu fotonů:

$$\langle \hat{a}^\dagger \hat{a} \rangle = \int_0^\infty r^2 p_s(r) r dr = \frac{\int_{-g/2}^\infty (g + 2x) \exp[-x^2] dx}{\int_{-g/2}^\infty \exp[-x^2] dx}$$



- Pro  $g \gg 0$   $\langle \hat{a}^\dagger \hat{a} \rangle \approx g$ .

-  VRBOVÁ M., ŠULC J.: *Interakce rezonančního záření s látkou*, Skriptum FJFI ČVUT, Praha, 2006
-  LOUISELL, W. H.: *Quantum statistical properties of radiation*, John Wiley & Sons, New York, 1973
-  KVASIL, B.: *Teoretické základy kvantové elektroniky*, Academia, Praha, 1983
-  VRBOVÁ M. a kol.: *Lasery a moderní optika - Oborová encyklopedie*, Prometheus, Praha, 1994
-  VRBOVÁ M., JELÍNKOVÁ H., GAVRILOV P.: *Úvod do laserové techniky*, Skriptum FJFI ČVUT, Praha, 1994 <http://space.fjfi.cvut.cz/web/sulc/ulat/>
-  Přednášky: <http://space.fjfi.cvut.cz/web/sulc/FLA/>